

GÉOMÉTRIE ANALYTIQUE

Voici un chapitre court et simple. Les notions étudiées seront revues plus clairement l'année prochaine pour le Baccalauréat.

Nous travaillerons en deux temps : dans un premier nous nous placerons dans le plan, puis nous irons dans l'espace.

www.mathsbook.fr

I - EQUATION CARTÉSIENNE DANS LE PLAN

Dans le plan d'abord.

Equation cartésienne d'une droite : Soient un repère (O, \vec{i}, \vec{j}) , a, b deux réels dont au moins un et non nul et c un réel.

Dans le repère (O, \vec{i}, \vec{j}) , toute droite admet une **équation cartésienne** de la forme :

$$ax + by + c = 0$$

On connaissait l'équation d'une fonction affine rappelez-vous. Bien c'est la même chose, on a juste rassemblé les x et les y ensembles.

Et bien quoi ? Oui, une fonction affine, c'est une droite !

Remarque : Une droite parallèle à l'axe des ordonnées s'écrit : $x = k$ avec $k \in \mathbb{R}$

Comment on détermine l'équation cartésienne d'une droite à partir de deux points ?

Suivez bien l'exemple qui suit.

Exemple : Soit $A(3, 4)$ et $B(-1, 2)$ deux points du plan. Déterminons l'équation cartésienne de la droite (AB) .

Cet équation s'écrit : $y = ax + b$.

Oui, c'est une fonction affine en fait.

On a deux points donc deux équations :

$$\begin{cases} y_A &= ax_A + b \\ y_B &= ax_B + b \end{cases}$$

Soit :

$$\begin{cases} 4 &= 3a + b \\ 2 &= -a + b \end{cases}$$

Que l'on résout aisément, en soustrayant la deuxième équation à la première.

$$\begin{cases} 4 &= a3 + b \\ 2 &= 4a \end{cases}$$

On a donc : $a = \frac{1}{2}$.

Puis :

$$2 = -\frac{1}{2} + b$$

Soit : $b = \frac{5}{2}$.

Donc l'équation de la droite (AB) est :

$$y = \frac{1}{2}x + \frac{5}{2}$$

Propriétés : Soit une droite Δ d'équation $ax + by + c = 0$.

- Le vecteur $\vec{u}(-b, a)$ est un **vecteur directeur** de Δ .
- Le vecteur $\vec{n}(a, b)$ est un **vecteur normal** de Δ .

Le vecteur directeur, comme son nom l'indique, dirige la droite. Tandis que le vecteur normal est perpendiculaire à la droite.

Exemple : Trouver l'équation cartésienne de la droite \mathcal{D} passant par le point $A(5, 2)$ et parallèle à la droite \mathcal{D}' d'équation $x - 2y + 3 = 0$.

On sait que le vecteur $\vec{u}(2, 1)$ est directeur à la droite \mathcal{D}' .

Soit un point $M(x, y)$ du plan.

Pour que ce point appartienne à la droite \mathcal{D} , il faut que les vecteurs \overrightarrow{AM} et \vec{u} sont colinéaires.

En langage mathématique, cela se traduit ainsi :

$$M(x, y) \in \mathcal{D} \iff \overrightarrow{AM} // \vec{u}$$

La notation $\overrightarrow{AM} // \vec{u}$ signifie "colinéaire à". Ne mettez pas cela dans votre copie, c'est uniquement pour que vous compreniez.

$$M(x, y) \in \mathcal{D} \iff \overrightarrow{AM} // \vec{u}$$

$$M(x, y) \in \mathcal{D} \iff a(x - 5) = -b(y - 2)$$

$$M(x, y) \in \mathcal{D} \iff a(x - 5) + b(y - 2) = 0$$

Voilà, nous l'avons notre équation cartésienne.

Un dernier point avant d'attaquer la trois dimensions.

Définition : Soit \mathcal{C} un cercle de rayon R et de centre $\Omega(a, b)$.

L'équation cartésienne du cercle \mathcal{C} dans le repère orthonormal (O, \vec{i}, \vec{j}) est :

$$(x - a)^2 + (y - b)^2 = R^2$$

Comment on arrive là ? J'en suis sûr que vous pouvez tout-à-fait le comprendre.

Démonstration : Soient un cercle \mathcal{C} centre Ω et de rayon r , $A(a, b)$ un point du cercle et un point $M(x, y)$ du plan.

$$M(x, y) \in \mathcal{C} \iff AM = R$$

Or, on sait que :

$$AM = \sqrt{(x - a)^2 + (y - b)^2}$$

Donc :

$$M(x, y) \in \mathcal{C} \iff \sqrt{(x - a)^2 + (y - b)^2} = R$$

On élève tout au carré et c'est gagné.

$$M(x, y) \in \mathcal{C} \iff (x - a)^2 + (y - b)^2 = R^2$$

Remarque : Familiarisez-vous avec ce point aléatoire M du plan. Il va nous être utile plus d'une fois.

II - EQUATION CARTÉSIENNE DANS L'ESPACE

On peut attaquer la 3D.

1 - PLAN

Dans l'espace, nous aurons surtout affaire à des plans.

Définitions :

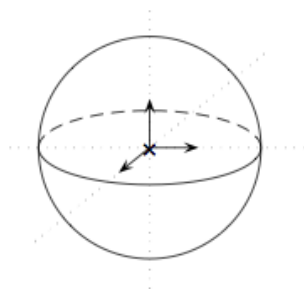
- Tout plan parallèle au plan (xOy) admet une équation cartésienne de la forme $z = \alpha$ avec $\alpha \in \mathbb{R}$.
- Tout plan parallèle au plan (xOz) admet une équation cartésienne de la forme $y = \beta$ avec $\beta \in \mathbb{R}$.
- Tout plan parallèle au plan (yOz) admet une équation cartésienne de la forme $x = \gamma$ avec $\gamma \in \mathbb{R}$.

En fait, si c'est parallèle au plan (xOy) , c'est l'axe qui n'intervient pas dans ce plan, soit z , qui est constant.

2 - SPHÈRE

Et à des sphères.

Equation cartésienne d'une sphère : Soit une sphère \mathcal{S} de centre O et de rayon R .



Cette sphère a pour équation cartésienne :

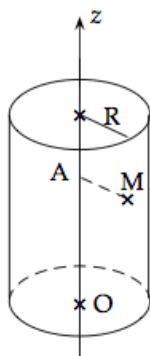
$$x^2 + y^2 + z^2 = R^2$$

Cela se démontre très bien en refaisant la même démonstration que celle faite pour le cercle, mais en 3D cette fois.

3 - CYLINDRE DE RÉVOLUTION

Vous rappelez-vous des cylindres ?

Equation cartésienne d'un cylindre de révolution : Soit un cylindre de révolution \mathcal{C} de rayon R admettant l'axe des cotes pour axe de révolution.



Ce cylindre de révolution a pour équation cartésienne :

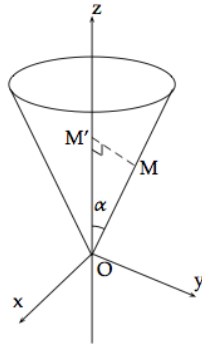
$$x^2 + y^2 = R^2$$

C'est en fait l'équation d'une sphère sans le z car c'est cette axe sur lequel "tourne" le cylindre.

4 - CÔNE DE RÉVOLUTION

Finissons par le cône de révolution.

Equation cartésienne d'un cône de révolution : Soit un cône de révolution \mathcal{C} de sommet O admettant l'axe des cotes pour axe de révolution et $\beta \in \mathbb{R}^+$.



Ce cône de révolution a pour équation cartésienne :

$$x^2 + y^2 - \beta z^2 = 0$$

Ces trois cas doivent être connus par cœur.

Comprenez aussi comment on y arrive, c'est intéressant et important.

Si c'est fait, nous en avons fini pour ce chapitre.