

# GÉOMÉTRIE ANALYTIQUE

Voici un chapitre court et simple. Les notions étudiées seront revues plus clairement l'année prochaine pour le Baccalauréat.

Nous travaillerons en deux temps : dans un premier nous nous placerons dans le plan, puis nous irons dans l'espace.

[www.mathsbook.fr](http://www.mathsbook.fr)

## I - EQUATION CARTÉSIENNE DANS LE PLAN

Dans le plan d'abord.

**Equation cartésienne d'une droite** : Soient un repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ ,  $a, b$  deux réels dont au moins un et non nul et  $c$  un réel.

Dans le repère  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ , toute droite admet une **équation cartésienne** de la forme :

$$ax + by + c = 0$$

On connaissait l'équation d'une fonction affine rappelez-vous. Bien c'est la même chose, on a juste rassemblé les  $x$  et les  $y$  ensembles.

Et bien quoi ? Oui, une fonction affine, c'est une droite !

**Remarque** : Une droite parallèle à l'axe des ordonnées s'écrit :  $x = k$  avec  $k \in \mathbb{R}$

**Comment on détermine l'équation cartésienne d'une droite à partir de deux points ?**  
Suivez bien l'exemple qui suit.

Exemple : Soit  $A(3, 4)$  et  $B(-1, 2)$  deux points du plan. Déterminons l'équation cartésienne de la droite  $(AB)$ .

Cet équation s'écrit :  $y = ax + b$ .

Oui, c'est une fonction affine en fait.

On a deux points donc deux équations :

$$\begin{cases} y_A &= ax_A + b \\ y_B &= ax_B + b \end{cases}$$

Soit :

$$\begin{cases} 4 &= 3a + b \\ 2 &= -a + b \end{cases}$$

Que l'on résout aisément, en soustrayant la deuxième équation à la première.

$$\begin{cases} 4 &= 3a + b \\ 2 &= 4a \end{cases}$$

On a donc :  $a = \frac{1}{2}$ .

Puis :

$$2 = -\frac{1}{2} + b$$

Soit :  $b = \frac{5}{2}$ .

Donc l'équation de la droite  $(AB)$  est :

$$y = \frac{1}{2}x + \frac{5}{2}$$

**Propriétés** : Soit une droite  $\Delta$  d'équation  $ax + by + c = 0$ .

- Le vecteur  $\vec{u}(-b, a)$  est un **vecteur directeur** de  $\Delta$ .
- Le vecteur  $\vec{n}(a, b)$  est un **vecteur normal** de  $\Delta$ .

Le vecteur directeur, comme son nom l'indique, dirige la droite. Tandis que le vecteur normal est perpendiculaire à la droite.

Exemple : Trouver l'équation cartésienne de la droite  $\mathcal{D}$  passant par le point  $A(5, 2)$  et parallèle à la droite  $\mathcal{D}'$  d'équation  $x - 2y + 3 = 0$ .

On sait que le vecteur  $\vec{u}(2, 1)$  est directeur à la droite  $\mathcal{D}'$ .

Soit un point  $M(x, y)$  du plan.

Pour que ce point appartienne à la droite  $\mathcal{D}$ , il faut que les vecteurs  $\overrightarrow{AM}$  et  $\vec{u}$  sont colinéaires.

En langage mathématiques, cela se traduit ainsi :

$$M(x, y) \in \mathcal{D} \iff \overrightarrow{AM} // \vec{u}$$

La notation  $\overrightarrow{AM} // \vec{u}$  signifie "colinéaire à". Ne mettez pas cela dans votre copie, c'est uniquement pour que vous compreniez.

$$M(x, y) \in \mathcal{D} \iff \overrightarrow{AM} // \vec{u}$$

$$M(x, y) \in \mathcal{D} \iff a(x - 5) = -b(y - 2)$$

$$M(x, y) \in \mathcal{D} \iff a(x - 5) + b(y - 2) = 0$$

Voilà, nous l'avons notre équation cartésienne.

Un dernier point avant d'attaquer la trois dimensions.

**Définition** : Soit  $\mathcal{C}$  un cercle de rayon  $R$  et de centre  $\Omega(a, b)$ .

L'équation cartésienne du cercle  $\mathcal{C}$  dans le repère orthonormal  $(O, \vec{i}, \vec{j})$  est :

$$(x - a)^2 + (y - b)^2 = R^2$$

Comment on arrive là ? J'en suis sur que vous pouvez tout-à-fait le comprendre.

Démonstration : Soient un cercle  $\mathcal{C}$  centre  $\Omega$  et de rayon  $r$ ,  $A(a, b)$  un point du cercle et un point  $M(x, y)$  du plan.

$$M(x, y) \in \mathcal{C} \iff AM = R$$

Or, on sait que :

$$AM = \sqrt{(x - a)^2 + (y - b)^2}$$

Donc :

$$M(x, y) \in \mathcal{C} \iff \sqrt{(x - a)^2 + (y - b)^2} = R$$

On élève tout au carré et c'est gagné.

$$M(x, y) \in \mathcal{C} \iff (x - a)^2 + (y - b)^2 = R^2$$

**Remarque** : Familiarisez-vous avec ce point aléatoire  $M$  du plan. Il va nous être utile plus d'une fois.

## II - EQUATION CARTÉSIENNE DANS L'ESPACE

On peut attaquer la 3D.

### 1 - PLAN

Dans l'espace, nous aurons surtout affaire à des plans.

### Définitions :

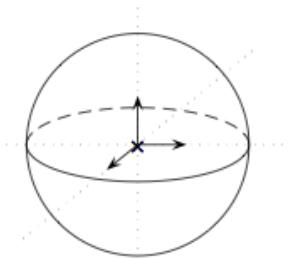
- Tout plan parallèle au plan ( $xOy$ ) admet une équation cartésienne de la forme  $z = \alpha$  avec  $\alpha \in \mathbb{R}$ .
- Tout plan parallèle au plan ( $xOz$ ) admet une équation cartésienne de la forme  $y = \beta$  avec  $\beta \in \mathbb{R}$ .
- Tout plan parallèle au plan ( $yOz$ ) admet une équation cartésienne de la forme  $x = \gamma$  avec  $\gamma \in \mathbb{R}$ .

En fait, si c'est parallèle au plan ( $xOy$ ), c'est l'axe qui n'intervient pas dans ce plan, soit  $z$ , qui est constant.

## 2 - SPHÈRE

Et à des sphères.

**Equation cartésienne d'une sphère** : Soit une sphère  $S$  de centre  $O$  et de rayon  $R$ .



Cette sphère a pour équation cartésienne :

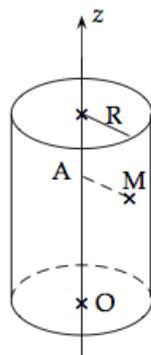
$$x^2 + y^2 + z^2 = R^2$$

Cela se démontre très bien en refaisant la même démonstration que celle faite pour le cercle, mais en 3D cette fois.

## 3 - CYLINDRE DE RÉVOLUTION

Vous rappelez-vous des cylindres ?

**Equation cartésienne d'un cylindre de révolution** : Soit un cylindre de révolution  $C$  de rayon  $R$  admettant l'axe des cotes pour axe de révolution.



Ce cylindre de révolution a pour équation cartésienne :

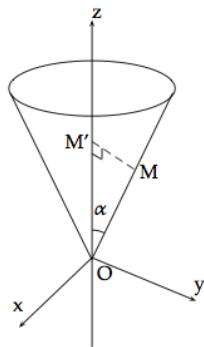
$$x^2 + y^2 = R^2$$

C'est en fait l'équation d'une sphère sans le  $z$  car c'est cette axe sur lequel "tourne" le cylindre.

## 4 - CÔNE DE RÉVOLUTION

Finissons par le cône de révolution.

**Equation cartésienne d'un cône de révolution :** Soit un cône de révolution  $\mathcal{C}$  de sommet  $O$  admettant l'axe des cotes pour axe de révolution et  $\beta \in \mathbb{R}^+$ .



Ce cône de révolution a pour équation cartésienne :

$$x^2 + y^2 - \beta z^2 = 0$$

Ces trois cas doivent être connus par cœur.

Comprenez aussi comment on y arrive, c'est intéressant et important.

Si c'est fait, nous en avons fini pour ce chapitre.